PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

03-288359

(43) Date of publication of application: 18.12.1991

(51)Int.CI.

G11B 19/02

G11B 20/18

(21)Application number: 02-090864

(71)Applicant: MATSUSHITA ELECTRIC IND CO

LTD

(22)Date of filing:

05.04.1990

(72)Inventor: SOMA YASUTO

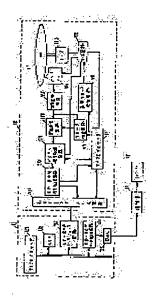
IIZUKA HIROYUKI

(54) RECORDING MEDIUM DRIVING DEVICE CONTROL METHOD AND RECORDING MEDIUM DRIVING DEVICE

(57)Abstract:

PURPOSE: To continuously reproduce data by continuously obtaining data at a constant data rate while controlling a retry function when reading out the time sequential data at real time.

CONSTITUTION: The time sequential data are read out from a CD-ROM 11 as a recording medium. When it is necessary to read out the data at real time, the retry function is controlled not be operated. An error detecting means executes the error detection processing or error detection correction processing of the read data and outputs a retry request instruction when detecting uncorrectable error. A microprocessor 122 inputs a retry necessity instruction from an external control equipment and the retry request instruction from the error detecting means and when the retry function is required, the data is controlled so as to be read out at high speed rather than the case of refusing the retry function.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

BEST AVAILABLE COPY

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]
[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

99日本菌特許庁(JP)

(1) 特許出顧公開

@ 公 開 特 許 公 報 (A) 平3-288359

®Int. Cl. 5

識別記号

庁内整理番号

@公開 平成3年(1991)12月18日

G 11 B 19/02 20/18

D Z 101

7627 - 5D9074-5D

> 審査請求 未請求 請求項の数 6 (全19頁)

69発明の名称

記録媒体駆動装置制御方法と記録媒体駆動装置

20特 頤 平2-90864

20出 顧 平2(1990)4月5日

79発 者 相 昭 **伊発** 明 者

馬

康 人 裕 之

重孝

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器産業株式会社内 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器産業株式会社内

勿出 願 人

松下電器産業株式会社

大阪府門真市大字門真1006番地

四代 理 弁理士 粟野 外1名

1. 発明の名称

記録媒体収動装置制御方法と記録媒体収動装置 2. 特許欝水の範囲

(1)記録媒体から読み出したデータの誤り検出 を行う誤り検出機能もしくは前記データの誤り検 出および訂正を行う誤り検出訂正機能と、 読み出 したデータに訂正できない誤りが検出された際に 再読み出しを行うリトライ機能をもった記録媒体 駆動装置を制御して前記記録媒体からデータを設 み出す厭に、

前記記録媒体から読み出されるデータが時系列 的なデータであり、かつ、 実時間で読み出しをす る必要がある場合には、 前記リトライ機能が無か ないように制御することを特徴とする記録媒体収 勤装置制御方法。

(2)データを記録した記録媒体からデータを聴 み出じ出力する競出手段と、

前紀読出手段から出力されたデータを入力し、 入力したデータの誤り検出処理もしくは誤り検出

Å

訂正処理を行い、 訂正できない誤りが検出された 際にリトライ要求命令を出力する誤り検出手段と、

外部制御機器から出力されるリトライ機能の要 否を指示するリトライ要否命令と、 前記載り検出 手段から出力されるリトライ要求命令を入力し、

リトライ機能が要であり、 リトライ要求命令を 入力していない場合には、リトライ機能が否の場 合より高速に記録媒体からデータを読み出すよう に前記號出手段を制御し、

リトライ機能が長であり、 リトライ要求命令を 入力した場合には、リトライを行うように前記誌 出手段を制御し、

リトライ機能が否であり、 リトライ製水命令を 入力していない場合には、 定転送レートで前記記 緑巣体からデータを読み出すように前記読出手段 を制御し、

リトライ機能が否であり、 リトライ要求命令を 入力した場合には、リトライを行わないように前 記載出手段を制御する制御手段と、を備えたこと を特徴とする記録媒体駆動装置。

(3)データを記録した記録媒体からデータを読み出し出力する読出手段と、

前記襲出手段から出力されたデータを入力し、 入力したデータの誤り検出処理もしくは誤り検出 訂正処理を行い、訂正できない誤りが検出された 無にリトライ要求命令を出力する誤り検出手段と、

外部制御機器から出力される第1のデータ読み出し速度を指示する読み出し速度情報と、外部制御機器から出力されるリトライ機能の要、 否を指示するリトライ要否命令と、 前記誤り検出手段から出力されるリトライ要求命令を入力し、

りトライ機能が要であり、リトライ要求命令を 入力していない場合には、前配第1のデータ読み 出し速度で記録媒体からデータを読み出すように 前記載出手段を制御し、

リトライ機能が要であり、 リトライ要求命令を 入力した場合には、 リトライを行うように前記誌 出手験を制御し、

リトライ機能が否であり、 リトライ要求命令を 入力していない場合には、 所定の転送レートで前 記記録媒体からデータを読み出すように前記読出 手段を制御し、

リトライ機能が否であり、リトライ要求命令を 入力した場合には、リトライを行わないように前 記聴出手段を制御する制御手段と、を備えたこと を特徴とする記録媒体駆動装置。

(4)データを記録した記録媒体からデータを読み出し出力する駿出手段と、

前記読出手段から出力されたデータを入力し、 入力したデータの誤り検出処理もしくは誤り検出 訂正処理を行い、 訂正できない誤りが検出された 際にリトライ要求命令を出力する誤り検出手級と、

外部制御機器から出力される第2のデータ競み出し速度を指示する競み出し速度情報と、外部制御機器から出力されるリトライ機能の要、 否を指示するリトライ要否命令と、前記誤り検出手段から出力されるリトライ要求命令を入力し、

リトライ機能が否であり、 リトライ要求命令を 入力していない場合には、 前配第2のデータ収み 出し速度で前記記録媒体からデータを読み出すよ

うに前記蔵出手段を制御し、

リトライ機能が否であり、 リトライ要求命令を 入力した場合には、 リトライを行わないように前 記載出手及を制御し

リトライ機能が要であり、 リトライ要求命令を 入力していない場合には、 前記第2のデータ競み 出し速度より高速に前記記録媒体からデータを読 み出すように前記読出手数を制御し、

りトライ機能が要であり、 リトライ要求命令を 入力した場合には、 リトライを行うように前記数 出手段を制御する制御手段と、 を備えたことを特 数とする記録媒体駆動装置。

(5)外部から過常モードと高速モードの切り替えを行うモード切替スイッチを有し、 制御手段は 設配モード切替スイッチが高速モードを示しており、 かつ、 リトライ機能が要の場合にのみ高速に 記録集体からアータを 読み出しするように疑出手 改を制御することを特徴とする請求項 2、 3 または 4 記載の記録媒体取動装置

(8)紀録媒体がディスク形状であって、同心円

状もしくは螺旋状に形成されたトラックにデータ が角速度一定もしくは線速度一定で記録されてお り、再生角速度もしくは再生線速度を上げること によって高速に前記記録媒体からデータを読み出 しすることを特徴とする額求項2。3、4または 5 記載の記録媒体駆動装置。

3. 発明の詳細な説明

虚案上の利用分野

本発明は、記録媒体から読み出したデータに対する誤り検出機能もしくは誤り検出訂正機能とリトライ機能をもった記録媒体駆動装置と、 その記録媒体駆動装置の制御方法に関するものである。

従来の技術

近年、個人向けのコンピュータであるパーソナルコンピュータが普及し始め、パーソナルコンピュータに固定ディスク駆動装置などの記録媒体駆動装置を接続して使用する場合が増えてきている。また、コンピュータで音響情報や映像情報を扱おうという動きもあり、安価で大容量の記録媒体、例えばコンパクト・ディスク・リード・オンリー

メモリ(以下、CD-ROMと称する。)や光学式ビデオディスクの駆動装置をコンピュータで 制御することも行われ始めている。

従来の記録推体駆動装置制御方法としては、例 えば「電子科学」誌1983年5月号13ページから24ページに記載されている固定ディスク駆動装置の制御方法がある。

この刊行物に関示の記録媒体駆動方法では、 製り検出訂正機能とリトライ機能を持っており、 かつ、 外部制制機器から リトライ機能を有効にするかどうかの指定をすることができる固定ディスク 駆動装置を制御する際に、 リトライ機能を備かせるように固定ディスク駆動装置を制御していた。

また、従来の記録媒体駆動装置として、例えば、「エレクトロニクス」誌昭和80年2月号73ページから80ページに記載されたCD-ROM 駆動装置がある。この刊行物に関示のCD-ROM 駆動装置は、常に音楽用コンパクトディスク(以下、CDと称する。)と同じ報速度でCD-RO Mを再生するため、データ転送レートが一定であ

動装置制御方法と、用途に応じてデータ転送レートを可変できる記録媒体駆動装置を提供することを目的とする。

課題を解決するための手段

作用

った(150キロパイト/砂)。

発明が解決しようとする課題

しかしながら上記のような記録媒体駆動装置制御方法では、 時系列的なデータを記録媒体に記録しておき、 データを読み出すのと同時にデータ競み出し遠度と同じ速度で処理しようとした場合、 データ級りが生じるとリトライ機能が動作してしまい、 時間軸上で連続に再生されるべきデータが連続に再生されないという課題を有していた。

また、上記のような記録媒体収動装置では、常にCDと同じ線速度でCD-ROMを再生するため、例えば、プログラムデータなど、時間輸上で連載している必要がなく、再生にかかる時間が短ければ短いほど良いようなデータを再生する際にも相当な時間がかかってしまうという課題を有していた。

本発明はかかる点に鑑み、記録媒体に記録された時系列的なデータを実時間で読み出しをする際に、読み出し誤りが発生しても時間輸上で連続的にデータを読み出しすることができる記録媒体駆

本発明の記録媒体駆動装置制御方法は前記した 手法により、記録媒体から該み出されるデータが 特系列的なデータであり、かつ、実時間で扱み出 しを行う必要がある場合には、記録媒体駆動装置 から常に定データレートで連続的にデータを得る ことができ、また、本発明の記録媒体駆動装置は 前記した構成により、リトライ機能が要の場合に、 高級法レートでデータを得ることができる。

実施例

以下、本発明の第1の実施例について、図面を 参照しながら説明する。

第1回は本発明の第1の実施例における記録媒体駆動装置であるCD-ROM駆動装置およびその装置を制御する外部制御機器であるパーソナルコンピュータのブロック図、第2回は同実施例における記録媒体であるCD-ROMのフォーマット図、第3回は同実施例におけるCD-ROMに記録された音響データとこの音響データによって再生される音声の関係を示す模式図、第4回はパーソナルコンピュータからCD-ROM駆動装置

特朗平 3~288359(4)

に送られるデータ読み出し命令のフォーマット図 である。

第1団において、11は記録集体であるCD-ROM、12は記録集体驱動装置であるCD-ROM駆動装置、13はCD-ROM駆動装置12を制御するパーソナルコンピュータ、14は音響信号を増駆する増幅器、15は音響信号を音声として出力するスピーカである。

CD-ROM駆動装置12において、121はパーソナルコンピュータ13からの指示を受けてCD-ROM駆動装置12全体を制御するマイクロプロセッサ、122はスピンドルモータ123やピックアップ124を制御するサーボ回路、123はCD-ROM11を回転させるスピンドルモータ、124は光学的手段によりCD-ROM11からデータを眺み出してナログ電気信号を出力するピックアップ、125はピックアップ124から出力されるアナログ電気信号をパルス信号を影する被形整形回路、126は被形整形回路

ロセッサ、132は各種デジタルデータを記録するメモリ、133はCD-ROM駆動装置12とのデータの中りとりを行うCD-ROMインタフェース回路、134はCD-ROMインタフェース回路、134はCD-ROMインタフェース回路133を介して送られてくるデータのチャンネル書号を判断し、マイクロブロセッサ131に指定されたチャンネルのデータを指定されたチャンネルのデータを指定されたチャンネルのデータを指定されたチャンネルのデータを指定されたチャンネルのデータを指定されたチャンネルのデータを指定された。135はCD-ROMデータを通路134から送びたびででは関処理を行い、所定のタイミングで集らないででででは関処理を行い、所定のタイミングで集らないである。

第2図において、(a)は記録の最小単位であるフレームのフォーマット図であり、21はフレームのアドレスなどを示すサブコード (1パイト)、22は音響データなどのユーザデータ (24パイト)、23はユーザデータ 22の似り検出および 繰り訂正を行うための誤り検出訂正符号 (8パイト)である。(b)、(c)、(d)、(e)はCD-R

M(Eight to Fourteen Mo -dulation)変調されたフレームに付加 された同期パターンを検出する同期検出回路、 1 27は放形整形回路125から出力されるパルス 信号を入力し、 データ打ち抜きに必要なクロック (以下、再生クロックと称す。) を作成するPL L (Phase Locked Loop)回路 を含むクロック抽出回路、128はサーボ回路1 22に基準クロックを送る基準クロック発生回路、 129は同期検出回路12日から出力されるデー タに対し、 BFM復興し誤り検出訂正を行い出力 するデジタル信号処理回路、 1210はデジタル 信号処理回路129から出力されるデータからC D-ROMフレームの問期パターンを検出し、 必 要に応じて誤り検出訂正を施し出力するCD-R OM信号処理回路、1211はパーソナルコンピ ュータ13とのデータのやりとりを行うホストイ ンタフェース回路である。

パーソナルコンピュータ13において、 131 はデータの演算や各部への指示を行うマイクロブ

OMのアクセスの単位であるCD-ROMフレー ムのフォーマット図である。 (b)はモード0と呼 ばれるフォーマットで、24はCD-ROMフレ ームの先頭を示す同期パターン、 25はCD-R OMフレームのアドレスなどを示すヘッダ、 28 は記録されるデータがDである領域である。(c) はモード1と呼ばれるフォーマットで、24,2 5, 28は(b)のモードのと同じであり、27は 画像データやコンピュータプログラムなどのユー ザーデータ、 28はユーザーデータ27の誤りを 検出する際に用いられる誤り検出符号、 29はユ ・ザデータ27の誤りを訂正する厭に用いられる 誤り訂正符号である。 (d)はモード2, フォーム 1 と呼ばれるフォーマットで、24, 25, 27, 28. 29は(c)のモード1と同じであり、21 0 はユーザデータ27として記録されるデータの 複類やチャンネル番号などを示すサブヘッダであ 。 (e)はモード 2,フォーム2と呼ばれるフォ -マットで、24、25、27、210年(d)の モード 2。 フォーム1と同じであり、211は桴

特朗平3-288359(5)

来の拡張のための予約領域で、 本実施例では 0 を 記録することにする。

第3関において、機能は時間であり、 1/75 砂関に出力されるデータによって 4/75秒間の 資声が再生できることを示す。

第4回において、41はCD-ROM配動装置 12に送られるデータ読み出し命令のフォーマットを示す。42はフォーマット41内のコントロールバイトのフォーマットを示す。43.44はそれぞれプレイ命令とリード命令の際にCD-ROM配動装置12に送出するデータ読み出し命令の例である。

以下、本実施例の記録媒体であるCD-ROM 11の説明、パーソナルコンピュータ13からC D-ROM駆動装置12に送られるデータ読み出 し命令の説明、CD-ROM11からデータを読 み出す際のパーソナルコンピュータ13およびC D-ROM駆動装置12の動作説明の順で説明を 行う。

Mフレームの大きさは2352パイトである。

第2に、CD-ROMフレームを分割し、サブ コード21や誤り検出訂正符号23を付加するこ とにより、第2図(a)に示すフレームを形成する。 すなわち、CD-ROMフレームを先頭より12 パイトずつに分割し、24パイトに対して8パイ トの割合で級り検出訂正符号23を付加し、 誤り 検出訂正符号23が付加されたデータ2つにつき 1パイトのサブコード21を付加することにより、 フレームが形成される。 この結果、一つのCD-・ ROMフレームは98個の速載するフレームに分 割される(2352[パイト/CD-ROMフレ ーム] +24【パイト/フレーム])。以下、フ レームはBFM変調され、同期パターンが付加さ れ、CD-ROMディスクに記録される。CDで は、標本化周波数44.1KHz、量子化セット数 18ピットの音声データがフレームのユーザデー タ2分に記録されている。 このため1つのフレー ムをCDディスクから再生するのに要する時間は、 7350分の1秒となる(1+{44100 [サ

まず、本実施例の記録媒体であるCD-ROM について、CD-ROMのデータフォーマットの 説明、本実施例におけるCD-ROM11に記録 するデータの説明の履で説明する。

まず、CD-ROMのデータフォーマットの説明を行う。CD-ROMは音声情報を記録する記録媒体であるCDにコンピュータが用いるようなデジタルデータを記録するようにしたものである。デジタルデータをCD-ROMに記録する場合、以下のような処理を行う。

第1に、記録するデジタルデータを訴定の大きさ毎に区切ったのちアドレス(ヘッダ25内に記録)や同期パターン24を付加し、必要に応じて額り検出符号28、誤り訂正符号28やチャンネル番号(サブヘッダ210内に記録)を付加するなどの方法によりブロック構造化する。ブロック構造化の方法は第2図(b)、(c)、(d)、(e)に示す4種類がある。いずれかの方法によりブロック構造化されたデジタルデータの1ブロックを、CD-ROMフレームと呼ぶ。1つのCD-RO

ンプル/砂】×18[ビット/サンプル・チャンネル】×2[チャンネル】÷8[ビット/パイト] ÷24[パイト/フレーム]))。 CDと同じ速 底でCD-ROMディスクを再生した場合の1つ のCD-ROMフレームの再生に必要な時間は、 75分の1秒である(1+{7350[フレーム /砂]÷98[フレーム/CD-ROMフレーム]

つぎに、本実施例におけるCD-ROM11に記録するデータの説明を行う。本実施例では、 4 チャンネルの音響信号をおのおの様本化周放数3 7.8 KHz、量子化ピット数8ピットで非直線量子化し、 2018パイト毎に区切り、 20パイトの0と288パイトの量子化の条件を示すデータともに、 モード2、フォーム2 (第2図(e))のフォーマットで時分割して記録する。ただし、アナログデジタル変換処理の結果得られる音響データは16 運数のFFを除く数とする。FFは後の関り処理の際に用いる。1つのCD-ROMフレームに記録される音響データは2016パイトで

特別平3-288359(6)

あり、一つのCD-ROMフレームに記録された
音響データにより音響信号を再生できる時間は7
5分の4秒である(2018[パイト/CD-R
OMフレーム]+(37800[サンブル/秒]
X1【パイト/サンブル] 》)。 これはちょうど
一つのCD-ROMフレームを再生するのに必要
な時間の4倍である。 4チャンネルの音響データ
は第3関に示したように配置される。 これにより、
CDを再生した場合、同じチャンネルの音響データ
マスクを再生した場合、同じチャンネルの音響データを記録したCD-ROMアレームはちょうど
75分の4秒毎にCD-ROMアィスクから設み
出され、結果的に複数のCD-ROMフレームに
記録された1つのチャンネルの音響信号は連続し
て再生することができる。

つぎに、パーソナルコンピュータ13からCD - ROM収動設置12に送られるデータ散み出し 命令の説明を行う。

本実施例においてパーソナルコンピュータ 13 は、41に示される8パイトのデータからなるデ

M 函勤装置 1 2 の動作について、 パーソナルコンピュータ 1 3 の C D ー R O M 函動装置制御方法の説明、 C D ー R O M 函動装置 1 2 の動作説明の順で説明する。

プレイ命令, リード命令のいずれの場合も、マ

ータ読み出し命令を用いてCD-ROM駆動装置 12を制御する。第0パイトは命令職別符号であ り、 [00001000] (2進数) はこの命令 がデータ読み出し命令であることを示す。 第1パ イトの上位3ピットは論理ユニット番号であり、 1台のパーソナルコンピュータに複数のCD-R OM収動装置が接続されている駅に、どのCDー ROM駆動装置からデータを譲み出すかを示して いる。 第1ペイトの下位5ピットと第2パイトと 第3パイトは贅理アドレスであり、 読み出しする 先類のCD-ROMフレームを指している。 第4 パイトはデータブロック数であり、 読み出すべき CD-ROMフレームの数を示している。 第5パ イトはコントロールパイトであり、 42に示すよ うに定義されている。 第7ピットはリトライピッ トであり、リトライ機能を備かせるかどうかを指 定する。 このピットをOにするとCD-ROM収 動装置12のリトライ機能が働く。

つぎに、 C D - R O M 1 1 からデータを読み出す版のパーソナルコンピュータ 1 3 と C D - R O

イクロプロセッサ131は41に示す 8パイトのデータ級み出し命令をつくり、CD-ROMインタフェース回路133を介してCD-ROM駆動 装置12に送出する。この際に、プレイ命令であればリトライとっトを1、すなわちリトライを行わないようにし、リード命令であればリトライとでカないようにし、リード命令であればリトライを行うようにする。CD-ROM駆動装置12に送られるデータ 競型ユニット番号が0、論理アドレスが100、データブロック数が255、チャンネル番号が1」のテータをプレイするときの命令、44はリードするときの命令、44はリードするときの命令、44はリードするときの命令、44はリードするときの命令、44はリードするときの命令、44はリードするときの命令、44はリードするときの命令、44はリードするときの命令、44はリードするときの命令、44はリードするときの命令、44はリードするときの命令、44はリードするときの命令である。

マイクロプロセッサ131はCD-ROM駆動装置12にデータ読み出し命令を送るのと同時に、CD-ROMデータ処理回路134に対し、 処理するチャンネルのチャンネル番号と送られてきたデータの転送先、 すなわち、 プレイ命令のときはアンタルアナログ変換回路134、 リード命令のときはメモリ132内の指定アドレスからの連続

領域、を指定する。

データ競み出し命令により C D - R O M 1 1 から 読み出されたデータは、 C D - R O M インタフェース回路 1 3 4 に送られる。 C D - R O M データ処理回路 1 3 4 では、チャンネル番号を買べ、 指定されたチャンネル番号に一致したチャンネルのデータを、 プレイ命令のときはデジタルアナログ変換回路 1 3 4 へ、リード命令のときはメモリ 1 3 2 内の指定アドレスからの連続領域へ転送する。

プレイ命令の場合、後述するCD-ROM駆動 設置12の動作により、1/75秒毎にCD-R OMフレーム内のユーザデータ27がCD-RO M駆動装置12から送られてくる。また、CD-ROM11には第3関に示す配置でCD-ROM フレームが記録されているため、指定されたチャ ンネルのデータは、4/75秒毎に現れ、デジタル アナログ変換回路135では、送られてきた音響 データを一時響え、所定のタイミングで読み出し

もマイクロプロセッサ121で切り替えることができる。 さらに、デジタル信号処理回路129と CD-ROM信号処理回路1210は、訂正できない誤りを検出した際に、リトライ製求信号をマイクロプロセッサ121に送り、誤りのあったデータの値を16進数でFFに置き換える、もしくは、誤りのあったフレームやCD-ROMフレームのデータを出力しないようになっており、これもマイクロプロセッサ121で切り替えることができる。

パーソナルコンピュータ 1 3 からのデータ級み出し命令はホストインタフェース回路 1 2 1 1 を介してマイクロプロセッサ 1 2 1 では送られる。マイクロプロセッサ 1 2 1 では送られてきたデータ 続み出し命令を解釈し、リトライピットが 1、すなわちリトライを行わないように指示された場合はCDと関じ速度(線速度が約1・2 5 m / 秒)でCD-ROM 1 1 からデータを読み出し、リトライピットが 0、 すなわちリトライを行うように指示された場合はCDの 2 倍の速度(線速度が約2・

てゆくことにより時間触伸張を行い、 4 / 7 5 秒間のアナログ音響信号に変換して出力する。 この際、音響データの値が 1 8 遊数でFFであった場合は、データに誤りがあったと判断し、 前値補間を行った後、 デジタルアナログ変換回路 1 3 5 から出力されたアナログ音響信号は、 増幅器 1 4 によって増幅され、スピーカ 1 5 によって音声として出力される。

リード命令の場合、指定されたチャンネルのデータはプレイ命令の倍の速度でCD-ROM駆動 装置12から送られてきて、メモリ132内の転送先アドレスからの連絡領域に転送される。

つぎに、CD-ROM駆動装置12の動作を説明する。ここで用いるクロック抽出回路127内のPLL回路は、中心周放数が4.3218MHzと8.6438MHzの2つの電圧制御発振器が内蔵されており、マイクロプロセッサ121が切り替えできるようになっている。また、基準クロック発生回路128は、4.3218MHzと8.6436MHzの2つの発振器を持っており、これ

5 m/秒)でCD-ROM11からデータを読み 出すように全体を制御する。

まず、リトライを行わない場合に付いて説明する。マイクロプロセッサ121は、クロック抽出回路127に対して中心周放数4.3218MHzの電圧制御発振器を使用するように、また、基準クロック発生回路128に対し4.3218MHzの基準クロックを発生するように、また、デジタル信号処理回路1210に対し、訂正できない誤りが発生した場合、誤りの発生したデータを16進数でFFに置き換えるように指示する。

その後、マイクロプロセッサ121はサーボ回路122を制御してデータ説み出し命令の論理アドレスとデータブロック数によって指示された区間のデータを験み出す。サーボ回路122はピックアップ124に対してフォーカスサーボ。トラバースサーボ、トラッキングサーボを施し、サーボ回路122に入力する2つのクロック、すなわちクロック抽出手段127から出力される再生ク

特開平3-288359(日)

ロックと基準クロック発生回路128から出力さ れる基準クロックの周被数が一致するようにスピ ントルサーポを行う。 ピックアップ124は光学 的手段によりCD-ROMからデータを終み取り、 アナログ電気信号として出力する。 ピックアップ 124から出力されたアナログ電気信号は放形成 形回路125によりパルス信号に変換され、 同期 検出回路128とクロック抽出回路127に入力 される。クロック抽出回路127は旋形整形同路 125からのパルス信号を入力し、内蔵したPL 上回路内の電圧制御発振器の中心関複数に基づい て再生クロックを作成し、 サーボ回路122や同 期検出回路126。デジタル信号処理回路128、 CD-ROM信号処理回路1210に供給する。 同期検出回路 1 2 Bは、RFM変調されたフレー ムに付加された同期パターンを検出し、 BFM変 詞されたフレームをデジタル信号処理回路128 に送る。 デジタル信号処理回路129ではフレー ムのEFM復調の後、誤り検出訂正符号23を用 いてフシーム内のユーザデータ22の誤り検出を

行い、ユーザデータ 2 2 を C D - R O M 信号処理 回路 1 2 1 0 に送る。 C D - R O M 信号処理回路 1 2 1 0 は、 C D - R O M フレームの同期パター ン 2 4 を検出し、 誤り検出符号 2 8、 誤り訂正符 号 2 8 を用いて誤り検出訂正処理を行い、 サブヘ ッグ 2 1 0、 ユーザデータ 2 7 をホストインタフ ェース回路 1 2 1 1 を介してパーソナルコンピュ ータ 1 3 に送出する。

デジタル信号処理回路129中CD-ROM信号処理回路1210において訂正できない誤りが 検出された場合、18連数でドドがパーソナルコ ンピュータ13に送られる。また、マイクロプロ セッサ121は、デジタル信号処理回路129ま たはCD-ROM信号処理回路1210から送られてくるリトライ要求信号を無視する。

以上の結果、リトライを行わない場合は、基準クロックと再生クロックを 4.3 2 1 8 M H z にすることにより、 C D - R O M 1 1 は C D と同じ線速度 1.2 5 m / 砂で再生され、 1 / 7 5 秒 毎 に C D - R O M フレーム内のユーザデータ 2 7 がパー

ソナルコンピュータ13に送出される。

つぎに、リトライを行う場合について説明する。マイクロプロセッサ121は、入力したデータ謎み出し命令のリトライピットが0の場合、リトライを行うものと判断し、クロック抽出回路127内のPLL回路の電圧制御発援器を中心周波数8.6436MHzのものに切り替え、また、基準信号発生回路128に対して、8.6436MHzの基準クロックを発生するように指示する。さらに、デジタル信号処理回路129、CD-ROM信号処理回路1210に対して、訂正できない誤りが発生した場合、リトライ要、ROMできないに関うが発生したフレームまたはCD-ROMフレームのデータを出力しないように指示する。

以下、デジタル信号処理回路128またはCD-ROM信号処理回路1210において打正できない製りが検出されない場合の動作はリトライをしないときと同様である。ただし、サーボ回路122はクロック抽出回路127が出力する再生クロックと基準クロックの周被数が同じになるよう

にスピンドルモータを制御し、 基準クロック、 再 生クロックともリトライを行わないときの倍の 展 放数であるので、 データはリトライを行わないと きの 2 倍の速度で読み出される。

打正できない誤りがデジタル信号処理回路 1 2 9 中 C D ー R O M 信号処理回路 1 2 1 0 で検出されると、検出した回路はリトライ要求信号をマイクロブロセッサ 1 2 1 は誤りが検出された C D ー R O M フレームを読み出しするようサーボ回路 1 2 2 を制御する。これにより、リトライが行われる。

以上のように本実施例の記録媒体駆動装置制御方法によれば、記録媒体から読み出されるデータが音声データのような時系列的なデータであり、かつ、実時間で読み出しをする必要がある場合には、リトライ機能が備かないように制御することにより、リトライによるデータ再生の中断を防ぐことができる。

また、本発明の配録媒体駆動装置は、記録媒体からデータを読み出し出力する誌出手段(サーボ

特開平3-288359(日)

回路122。 スピンドルモータ123。 ピックア ップ124、被形整形団路125、クロック抽出 回路127、基準クロック発生回路128)と、 誰み出されたデータの試り検出処理もしくは誤り 検出訂正処理を行い、訂正できない誤りが検出さ れた瞬にリトライ要求命令を出力する無り検出手 登(デジタル信号処理回路129, CD-ROM ・信号処理回路1210)と、外部制御機器からの リトライ要否命令と誤り検出手段からのリトライ 要求命令を入力し、外部制御機器からリトライ機 能を豊かせるように指示された場合には働かせな いように指示されたときより高速にデータを終み、 出すように製出手段を制御することを特徴とする 制御手段(マイクロプロセッサ121)を設ける ことにより、 リトライ機能を動作させないように 指示された場合より動作させるように指示された 場合の方が高速にデータを読み出すことができる。

以下、本発明の第2の実施例について図面を参 服しながら説明する。

第5関は本発明の第2の実施例における記録媒

体感動設置であるCD-ROM収動設置およびその設置を制御する外部制御機器であるパーソナルコンピュータのプロック図、第8図は同実施例にパーソナルコンピュータからCD-ROM駆動装置に送られるデータ読み出し命令のフォーマット図である。

第5 図において、11、14、15 は第1の実施例と同様のものである。5 2 は第2 の実施例における記録媒体収動装置である CD-ROM 収動装置、5 3 は第2 の実施例における外部制御装置であるパーソナルコンピュータである。

CD-ROM駆動装置52において、122~126, 128, 1210, 1211は第1の実施例と同様のものである。521は第2の実施例におけるCD-ROM駆動装置52全体を観御するマイクロプロセッサ、527は第2の実施例におけるクロック抽出回路、528は第2の実施例における基準クロック発生回路である。

パーソナルコンピュータ53において、 1:32 ~135は第1の実施例と同様のものである。 5

3 1 は第2の実施例におけるマイクロブロセッサ である。

第6図において、61はCD-ROM配動装置 52に送られるデータ読み出し命令のフォーマットを示す。62はフォーマット61内のコントロールパイトのフォーマットを示す。63、84はそれぞれリトライ機能を備かせ、かつ、高速読み出しを行う場合と行わない場合のデータ読み出し命令の倒である。

以下、第2の実施例について、データ読み出しる合の説明、パーソナルコンピュータ53とCDーROM駆動装置52の動作説明の順で説明する。まず、データ読み出し命令について説明する。81は、第5パイト(コントロールパイト)以外は第4図の41に示すデータ読み出し命令と同様の意味をもつ。第5パイトは62に示すように定義されており、第7ピットは第1の実施例と同じ適度ビットであり、リトライ機能が要の場合のデータ読み出し適度を指定する。このビットが0の

ときは1のときより高速にCD-ROMからデータを読み出す。本実施例では、後述するCD-ROM駆動装置52の動作により、このピットをOにするとリトライ機能が否の場合の3倍のデータ読み出し速度、1にすると2倍のデータ読み出し速度でCD-ROM11が再生される。

つぎに、パーソナルコンピュータ53の動作説明とCD-ROM駆動装置52の動作説明を行う。まず、パーソナルコンピュータ53の動作を説明する。パーソナルコンピュータ53内のマイクロプロセッサ531は第1の実施例のマイクロプロセッサ531は第1の実施例のマイクロプロセッサ131と同様にリード命令の発生に豪センを発生する。ただし、リード命令の発生に豪ロでは、CD-ROMからを対することができる時間を演算し、CD-ROMからのデータ読み出し速度の指定を行う。データ読み出し速度で指定は、第6図の82に示すデータ読み出し速度によりませまります。「論理ユニット番号が0、論理アドレスが100、データブロック数が255、チャンネル番号が1」の

特別平 3-288359 (10)

アータをリードする駅のデータ競み出し命令を第6図の83、84に示す。ここで、63はマイクロプロセッサ531に余裕がある場合のデータ競み出し命令、84は余裕がない場合のデータ競み出し命令である。以下、パーソナルコンピュータ53は、第1の実施例と同様に動作し、CD-ROM駆動装置52から送られてくるデータを、プレイ命令の場合は音声として出力し、リード命令の場合はメモリ132に響える。

つぎに、CD-ROM 歌動装置 5 2 の説明をする。本実施例で用いるクロック抽出回路 5 2 7 内のPLL回路は中心周波数が 4.3 2 1 8 MHz と 8.6 4 3 6 MHz と 1 2.9 6 5 4 MHz の 3 つの電圧制御発展器が内蔵されており、マイクロプロセッサ 5 2 1 で切り替えができるようになっている。また、本実施例で用いる基準クロック発生回路 5 2 8 は発振周波数 4.3 2 1 8 MHz と 8.6 4 3 6 MHz と 1 2.9 8 5 4 MHz の 3 つの発 級器を持っており、これもマイクロプロセッサ 5 2 1 で切り替えられる。

4 M H z、1 の場合は8.6 438 M H z に切り替える。これにより、再生クロックと基準クロックがそれぞれ12.9654 M H z と8.6 436 M H z に設定される。以下、サーボ回路122、スピンドルモータ123、ピックアップ124、波形整形回路125、同期検出回路126、デジタル信号処理回路125、同期検出回路126、デジタル信号処理回路1210、ホストインターフェース回路1211は第1の実施例と同様に動作し、サブヘッダ210とユーザデータ27がパーソナルコンピュータ53に出力される。

以上の動作により、CD-ROM駆動装置51 は、リトライピットが1の場合はCDと同じ線速度で、リトライピットが0でデータ読み出し速度 ピットが0の場合はCDの3倍の線速度で、リトライピットが0で、データ読み出し速度ピットが1の場合はCDの2倍の線速度でCD-ROM1 1からデータを読み出す。

以上のように本実施例によれば、リトライを行う駅のデータ数み出し速度を読み出し速度情報(デ

パーソナルコンピュータ53からのデータ謎み 出し命令は、ホストインタフェース回路1211 を介してマイクロプロセッサ521に送られる。 マイクロプロセッサ521では送られてきたデー 夕読み出し命令を解釈し、 以下に示すように CD -ROM駆動装置52全体を制御する。 リトライ ピットが1のとき、すなわち、リトライを行わな い場合は、データ読み出し速度ピットを無視し、 第1の実施例と同様の動作をしてCD-ROM1 1からデータを眩み出させる。 リトライピットが 0、すなわちりトライを行う場合、デジタル信号 処理回路129とCD-ROM信号処理回路12 10に対し、 訂正できない譲りは検出された際に 誤りのあったフレームやCD-ROMフレームの データを出力しないように指示し、 さらにデータ 競み出し速度ピットを調べ、クロック抽出回路5 - 27内の電圧制御発振器の中心周波数と、基準ク ロック発生回路528内の発振器の発振周放数を 切り替える。データ読み出し速度ピットが0の塩 合は、中心周故数、発振周放数ともに12.965

ータ読み出し速度ピット)を用いて外部制御機器(パーソナルコンピュータ53)から指示することにより、 記録媒体駆動装置を制御する外部制御機器の処理能力に最適な転送レートで記録媒体からデータを読み出す記録媒体駆動装置が実現でき、無駄なく記録媒体からのデータ読み出しができる。

以下、本発明の第3の実施例について図面を参照しながら説明する。

第7図は本発明の第3の実施例における記録媒体駆動装置であるCD-ROM駆動装置およびその装置を制御する外部制御機器であるパーソナルコンピュータのブロック図、第8図は同実施例にパーソナルコンピュータからCD-ROM駆動装置に送られるデータ読み出し命令のフォーマット図である。

第7回において、14、15は第1の実施例と同様のものである。71は第3の実施例における記録媒体であるCD-ROM、72は第3の実施例における記録媒体駆動装置であるCD-ROM 駆動装置、73は第3の実施例における外部制御

特閒平 3-288359 (11)

袋屋であるパーソナルコンピュータである。

CD-ROM駆動装置72において、122 ~128. 128. 1210. 1211は第1の実施例と関機のものである。721は第3の実施例におけるCD-ROM駆動装置72全体を制御するマイクロプロセッサ、727は第3の実施例におけるクロック抽出回路、728は第3の実施例における基準クロック発生回路である。

パーソナルコンピュータ73において、132~135は第1の実施例と同様のものである。731は第3の実施例におけるマイクロプロセッサである。

第8回において、81はCD-ROM駆動装置
72に送られるデータ競み出し命令のフォーマットを示す。82はフォーマット81内のコントロールパイトのフォーマットを示す。83、84はそれぞれリトライ機能を働かせず、高速跳み出しを行う場合と行わない場合のデータ競み出し命令の例である。

以下、第3の実施例についてCD-ROM71

される。この際、各音響データにつけられるチャンネル番号は、量子化ピット数が8の音響データに対して 0。 1、量子化ピット数が4の音響データに対して 2。 3 とする。この結果、一つの C D ー R O M フレームに記録される音響 前 第 中 タ で ア ナログ デジタル 変換 方法では 4 / 7 5 秒 (第 1 の で ア ナログ デジタル 数 が同じて 量子 化 ピット数 が 半分)となる。また、この C D ー R O M 7 1 を C D と同じ 再生 速度で 再生した U 合、同じ チャンネル番号の音響データ を記録した C D ー R O M 7 1 から読み出されることになる。

つぎに、CD-ROM駆動装置72に送られる データ読み出し命令の説明について説明する。 8 1は、第5ペイト (コントロールパイト) 以外は 第4図の41に示すデータ読み出し命令と同様の 意味をもつ。 第5ペイトは82に示すように定義 されており、第7ピットは第1の実施例と同様の の説明、 C D - R O M 駆動装置 7 2 に送られるデータ 読み出し命令の説明、 パーソナルコンピュータ 7 3 の動作説明、 C D - R O M 駆動装置 7 2 の動作説明の順で説明する。

はじめに、CD-ROM71の説明を行う。 本 実施例で用いるCD-ROM71には、2種類の アナログデジタル変換方法による音声データが各 々2種類ずつ記録されている。 一つめのアナログ デジタル変換方法は第1の実施例と同じ方法で、 標本化周波数37.8KHz、量子化ピット数8ピ ットの非直線量子化である。 もう一つのアナログ デジタル変換方法は標本化周波数37.8KHz、 量子化ビット数4ビットの非直接量子化である。 これらの方法でアナログデジタル変換された音響 データは、 それぞれ第1の実施例と同様の方法で CD-ROMに記録される。 すなわち、 2018 パイト毎に区切られ、20パイトの0と288パ イトの量子化の条件を示すデータとともにモード 2, フォーム 2 (第2 図(e)) のフォーマットで CD-ROMフレームに納められ、 時分割で記録

リトライピット、第8ピットはデータ読み出し速度ピットであり、リトライ機能が否の場合のデータ読み出し速度を指定する。このピットが0のときは1のときより高速にCD-ROMからデータを読み出す。本実施例では、後述するCD-ROM駆動装置72の動作により、このピットを0にするとCD再生時と同じデータ読み出し速度で、1にするとCD再生時の半分の読み出し速度でCD-ROM71が再生される。

特開平 3-288359(12)

度の指定は、 第8回の82に示すデータ読み出し 雑戊ピットを操作して行う。 「動理スニット番号 が0、論理アドレスが100、データブロック数 が255、チャンネル番号が1」のデータをプレ イする際のデータ競み出し命令を第8回の83に、 『論理ユニット番号が 0、 論理アドレスが 1 0 0、 データブロック数が255、チャンネル番号が3」 のデータをプレイする瞬のデータ読み出し命令を 第8回の84に示す。 以下、 パーソナルコンピュ ータ73は、第1の実施例と同様に動作し、 CD -ROM駆動装置72から送られてくるデータを、 プレイ命令の場合は普声として出力し、リード命 合の場合はメモリ132に響える。 チャンネル番 号0. 1のデータをプレイする場合、 員じチャン ネル番号のCD-ROMフレームは、 後述するC D-ROM収動装置72の動作により、4/75 砂毎に現れる。 ひとつのCD-ROMフレームに 配録された音響データで4/75秒間の音声が再 生できるため、音声は途切れずに再生される。チ +ンネル番号 2, 3の音響データをプレイする場

合、同じチャンネル番号のCD-ROMフレームは、後述するCD-ROM取動設置72の動作により、8/75秒毎に残れる。一つのCD-ROMフレームに記録された音響データで8/75秒間の音声が再生できるため、音声は途切れずに再生される。

つぎに、CD-ROM配動装置72の動作について説明する。本実施例で用いるクロック抽出回路527内のPLL回路は中心周放数が2.1608MHzと8.8436MHzの3つの電圧制御発設器が内蔵されており、マイクロプロセッサ721で切り替えができるようになっている。また、本実施例で用いる基準クロック発生回路728は、発振周波数2.1609MHzと4.3218MHzと8.8436MHzの3つの発振器を持っており、これもマイクロプロセッサ721で切り替えられる。

パーソナルコンピュータ73からのデータ競み 出し命令は、ホストインタフェース回路1211 を介してマイクロブロセッサ721に送られる。

マイクロプロセッサ721では送られてきたアー タ製み出し命令を解釈し、以下に示すように CD - ROM駆動装置72全体を制御する。 リトライ ピットが0のとき、すなわち、リトライを行う退 合は、データ読み出し速度ピットを無視し、第1 の実施例と同様の動作をしてCD-ROM11か らデータを設み出すよう全体を制御する。 リトラ イビットが 1、 すなわちりトライを行わない場合、 デジタル信号処理回路129とCD-ROM信号 処理回路1210に対し、 訂正できない誤りは検 出された原に誤りのあったデータを18進数FF に置き換えるように指示し、 さらにデータ読み出 し速度ビットを繋べ、クロック抽出回路727内 の電圧制御発振器の中心周放数と、基準クロック 発生回路728内の発振器の発振周波数を切り替 える。データ読み出し速度ピットが0の場合は、 中心周波数、発振周波数ともに4.3218MHz、 1 の場合は2.1609MHzに切り替える。 これ により、再生クロックと基準クロックがそれぞれ 4.3218MHz & L < # 2.1809MHz &

設定される。以下、サーボ回路122、スピンドルモータ123、ピックアップ124、故形整形回路125、同期検出回路128、デジタル信号処理回路129、CD-ROM信号処理回路1210、ホストインターフェース回路1211は第1の実施例と同様に動作し、サブヘッダ210とユーザデータ27がパーソナルコンピュータ53に出力される。

以上の動作により、CD-ROM駆動装置72 は、リトライピットが0の場合はCDの倍の線速度で、リトライピットが1でデータ譲み出し速度 ピットが0の場合はCDの半分の線速度で、リトライピットが1でデータ譲み出し速度とットが1 の場合はCDと同じ線速度で、CD-ROM71 からデータを読み出す。このため、CD-ROM フレーム内のサブヘッダ210。ユーザーデータ 27は、リトライを行むずデータ読み出し速度と ットが0の場合2/75砂毎に、リトライを行わ ずデータ読み出し速度ピットが1の場合1/75 砂毎にペーソナルコンピュータ73に送られる。

特開平 3-288359 (13)

第日図は本発明の第4の実施例における記録媒体駆動装置であるCD-ROM駆動装置および前記装置を制御する外部制御機器であるパーソナルコンピュータのブロック図である。

第9回において、11, 13, 14, 15は第

る場合、マイクロプロセッサ 9 2 1 はいかなる場合もCD 再生と同じ線速度でCD-ROM 1 1 からデータを読み出すようにCD-ROM 駆動装置 9 2 を制御する。これは、リトライピットの状態に関わらず、クロック抽出回路 1 2 7 内の電圧制 御発振器の中心周波数と、基準クロック発生回路 1 2 8 内の発振器の周波数を 4 .3 2 1 8 M H z に固定するに制御することによって行う。

以上のように本実施例によれば、外部から通常 モードと高速モードの切り替えを行うモード切替 スイッチ9212を設け、制御手段(マイクロブ ロセッサ921)は、モード切替スイッチの状態 が高速モードを示しており、かつ、リトライ機能 が要の場合のみ、配録媒体(CD-ROM11) を高速に再生することにより、従来の記録媒体駆 動談館との互換性が生まれ、記録媒体驱動装置の 汎用性を上げることができる。

なお、第1の実施例では、 記録媒体 駆動装置制 物方法で記録媒体駆動装置を制御する駅の一形態 について説明したが、 記録媒体駆動装置制御方法 1の実施例と同様のものである。 92は第4の実施例における記録媒体駆動装置であるCD-ROM駆動装置であるCD-ROM駆動装置であるCD-ROM駆動装置 92において、122~128, 1210, 1211は第1の実施例と同様のものである。 921は第4の実施例におけるマイクロブロセッサ 921、 9212は外部から通常モードと高速モードの切り替えを行うモード切替スイッチである。

で制御される記録媒体駆動装置は、 誤り検出機能もしくは誤り検出訂正機能とリトライ機能を持ったものであれば、 でのようなものでもよい (例えば、 従来の記録媒体駆動装置制御方法の説明にでてきた固定ディスク駆動装置など)。

また、第1の実施例ではクロック抽出回路12 7 内部のPLL回路に2種、第2の実施例では3 建の電圧制御発信器を設け切り替えて使うように したが、引き込み範囲の広いPLL回路でクロック抽出回路を実現しても良い。このようにすれば 任意の再生速度で高速再生が実現できることと力手 段の処理能力を判断して再生速度を設定したり、 処理出力手及からの要求にしたがって再生速度を 早くしたり遅くしたりすることができる。

また、第1の実施例のCD-ROM駆動装置ではリトライを行うときの再生速度をリトライを行わない場合の2倍としたが、 リトライを行わないときの再生速度より早ければ、 どのような速度でも良い。

特開平 3-288359 (14)

また、第1~第4の実施例ではCD-ROMを例に説明したが、記録媒体はこれに限るものではなく、データを連続的に読み出すことができる記録媒体であればいかなる記録媒体を用いても良い(例えば、(DATDigital AudioTape)や、LD-ROM(Laser Di-sk Read Only Memory)なと)。

また、第1~第4の実施例のパーソナルコンピュータ13では、CD-ROM駆動装置を制御し、CD-ROMから読み出されたデータを処理する回路の形態として、CD-ROMがデータ処理回路134を独立としたが、CD-ROM駆動装置にデータ競み出し命令を送出し、CD-ROM駆動設置から読み出されたデータに対しチャンネル判断などの処理ができるような形態ならどのような形態でも良い(例えば、CD-ROMデータ処理回路では、CD-ROMデータ処理回路を内蔵し、CD-ROMデータ処理回路を内蔵し、CD-ROMデータ処理回路を内蔵し、CD-ROMデータ処理回路を内蔵し、CD-ROMデータ処理回路を内蔵し、CD-ROMデータ処理回路を内蔵し、CD-ROMデータ処理回路を内蔵し、CD-ROMデータ処理回路を内蔵し、CD-ROMデータ処理回路を内蔵し、CD-ROMデータ処理回路を内蔵し、CD-ROMデータ処理回路を内蔵し、CD-ROMデータ処理回路を内蔵し、CD-ROMデータ処理回路を可能を可能を可能を可能を可能を可能を可能を可能を可能してD-ROMデータ処理回路を可能を可能を可能によりまする。

路がマイクロプロセッサからの命令を受けてCD-ROM駆動装置にデータ読み出し命令を送り、CD-ROM駆動装置から送られてきたデータをCD-ROMデータ処理回路が直接受け取って処理するような形態など)。

また、第1~第4の実施例では、CD-ROM データ処理回路とデジタルアナログ変換回路をパーソナルコンピュータに備えていたが、CD-ROM のM収動装置内に備えていても良い。

また、第1~第4の実施例では、リトライをしないように指示され、かつ、データ誤りが検出された際の処理として、誤りが検出されたデータを18温数のFFに置き換えて出力していたが、後にデータ誤りが発生したデータを特定できるような処理であればどのような処理でも良い(例えば、パーソナルコンピュータにデータを送る際、誤り検出の最小単位である1パイト毎に誤りが発生したかどうかを示す1ピットのフラグを設け、CDーROMから被み出されたデータとともにパーソナルコンピュータに送るなど)。

また、第2の実施例では、データ読み出し速度を指定するに当り、パーソナルコンピュータ内のマイクロプロセッサの処理能力に余裕があるかどうかで判断していたが、一つの記録媒体駆動装置に複数の外部制御機器を接続する場合、各外部制御機器の能力に合わせてデータ読み出し速度を指定しても良い。

発明の効果

以上設明したように、本発明の記録媒体枢駆動を には、記録媒体から説み出されば、記録媒体から説み出されば、記録媒体から説み出されば、記録媒体から説み出されば、知りであり、かつ、実行の名を で説の動をするる場合には、り、連続の はは、というには、というには、ないののでは、ないののでは、ないのである。 はは、というには、というには、ないののでは、ないののでは、ないのである。 はは、これが、は、は、ないののでは、ないののでは、ないは、ないのでは、 器からのリトライ要否命令と誤り検出手段からの リトライ要求命令を入力し、 外部制御機器からり トライ機能を働かせるように指示された場合にだっ 働かせないように指示されたときより高速にデー タを験み出すように読出手段を制御することを特 徴とする制御手段を少なくとも備えていることに より、 リトライ機能を動作させるように指示され た場合に、 高転送レートでデータを得ることがで き、 その実用的効果は大きい。

また、リトライを行う際の再生速度を外部制御機器から制御手段に対して指定するようにすれば、情報記録媒体を制御する外部の機器の処理能力に最適な転送レートで記録媒体を再生する記録媒体 駆動装置が実現できる。

また、 りトライを行わない際の再生速度を外部から制御手段に対して指定するようにすれば、 多種多様の時系列的なデータを記録した記録媒体を実時間再生させることができる記録媒体駆動装置が実現できる。

また、外部から切り替え可能なスイッチを記録

特閒平 3-288359 (15)

媒体駆動装置に設け、通常モードと高速モードを 切り替えを行い、制御手段はスイッチが高速モー ドを示しており、かつ、リトライ機能を備かせる ように指示された場合にのみ高速に記録媒体を再 生するようにすれば、記録媒体駆動装置の汎用性 を上げることができる。

4. 図面の簡単な説明

CD-ROM駆動装置に送られるデータ読み出し命令のフォーマット図、第7図は本発明の第3の実施例におけるCD-ROM駆動装置およびモック図、第8図は同実施例におけるパーソナルコンピュータからCD-ROM駆動装置に送られるデータ読み出し命令のフォーマット図、第8図は不発明の第4の実施例におけるCD-ROM駆動装置およびその装置を制御するパーソナルコンピュータのブロック図である。

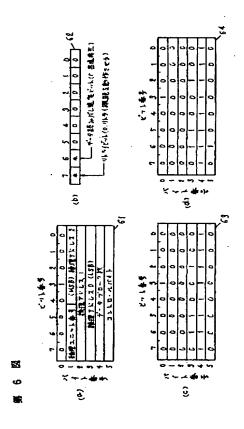
11.71…CD-ROM、12.52.7

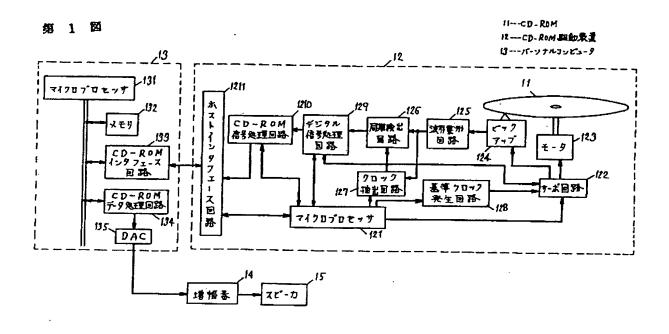
2.92…CD-ROM駆動装置、13.53.73…パーソナルコンピュータ、121.52

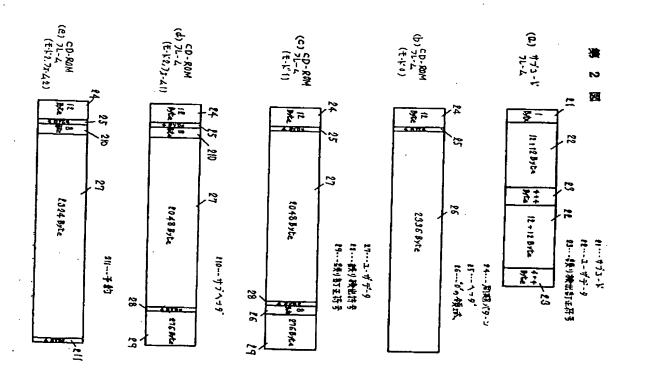
1,721,921…マイクロプロセッサ、127,527,727…クロック抽出回路、128.528,728…基準クロック発生回路、128…デジタル信号処理手段、1210…CD-ROM信号処理手段、133…CD-ROMインタフェース回路、42.82,82…コントロールパイトのフォーマット図、9212

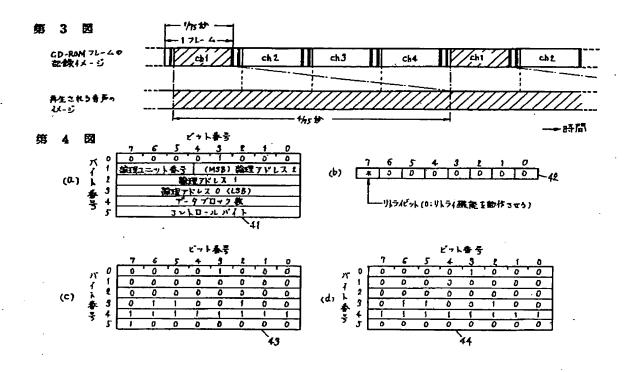
…モード切替スイッチ。

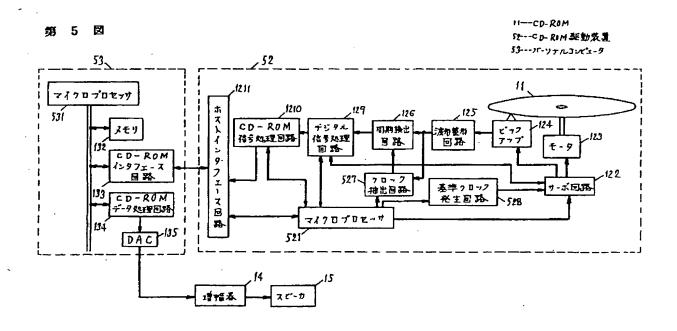
代理人の氏名 弁理士 栗野 重孝 ほか1名

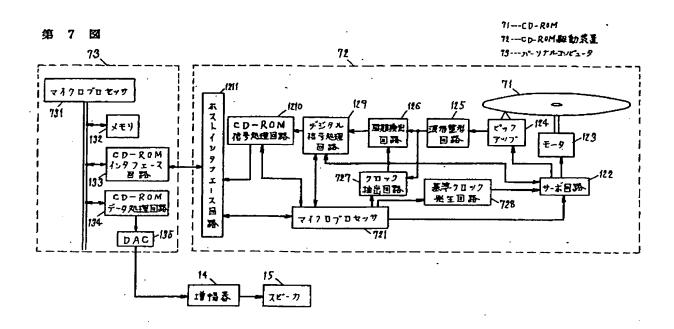


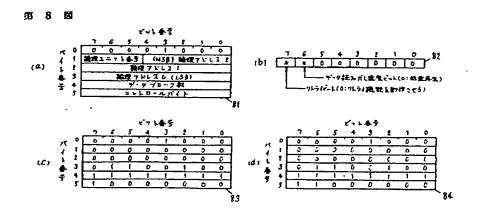




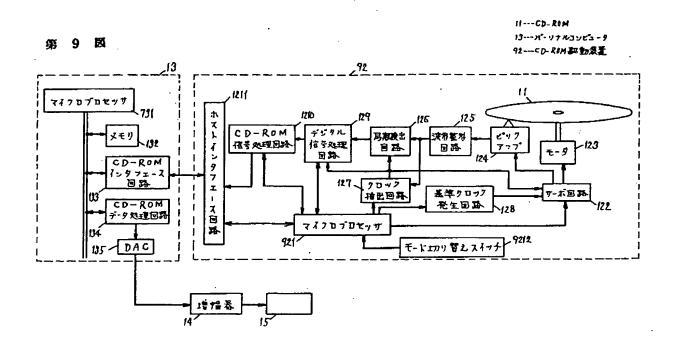








特開平 3-288359 (19)



This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

| BLACK BORDERS
| IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
| FADED TEXT OR DRAWING
| BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
| SKEWED/SLANTED IMAGES
| COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
| GRAY SCALE DOCUMENTS
| LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
| REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.